



Pravila

Kolokvij se piše 120 min. Kraj svakog (pod)zataka stoji broj bodova koji taj (pod)zadatak nosi. Moguće je ostvariti parcijalne bodove po zadacima.

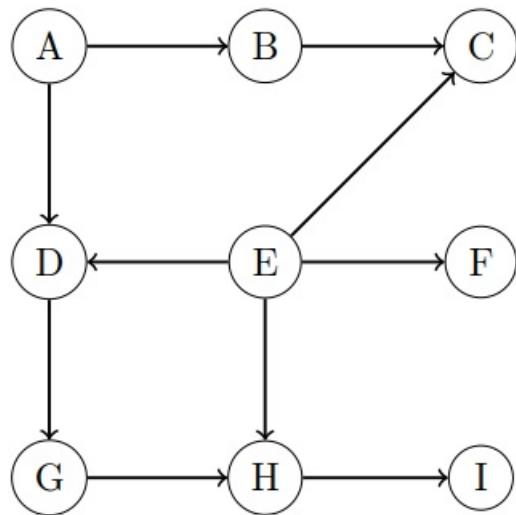
Zadatak 1. (20B) Neka je dana tablica sa podacima:

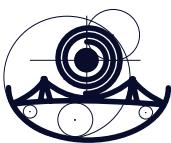
s	a	s'	T(s,a,s')	R(s,a,s')	s	a	s'	T(s,a,s')	R(s,a,s')
1	desno	2	0.8	+1	3	desno	4	0.8	-0.05
1	desno	3	0.1	-0.1	3	desno	1	0.1	-0.1
1	desno	1	0.1	-0.1	3	desno	3	0.1	-0.1
1	gore	3	0.8	-0.1	3	dolje	1	0.8	-0.1
1	gore	2	0.1	+1	3	dolje	4	0.1	-0.05
1	gore	1	0.1	-0.1	3	dolje	3	0.1	-0.1
2	lijevo	1	0.8	-0.1	4	lijevo	3	0.8	-0.1
2	lijevo	2	0.1	+1	4	lijevo	4	0.1	-0.05
2	lijevo	4	0.1	-0.05	4	lijevo	2	0.1	+1
2	gore	4	0.8	-0.05	4	dolje	2	0.8	+1
2	gore	1	0.1	-0.1	4	dolje	3	0.1	-0.1
2	gore	2	0.1	+1	4	dolje	4	0.1	-0.05

Neka je $\gamma = 0.9$ te $V_0^*(1) = 0.8$, $V_0^*(2) = 1.2$, $V_0^*(3) = 0.3$ i $V_0^*(4) = -0.1$. Izračunajte V_1^* i V_2^* za sva stanja i napišite koja je optimalna strategija za sva stanja nakon prvog i drugog koraka.

Zadatak 2. (15B) Zadana je Bayesova mreža kao na slici. Ispitajte sljedeće uvjetne nezavisnosti:

- (i)(3B) $A \perp\!\!\!\perp I|E$,
- (ii)(3B) $A \perp\!\!\!\perp F$,
- (iii)(3B) $B \perp\!\!\!\perp H|G$,
- (iv)(3B) $B \perp\!\!\!\perp E|F$,
- (v)(3B) $C \perp\!\!\!\perp G|A, I$.





Zadatak 3. (15B) Razmatramo sljedeći MPO: Imamo beskonačno mnogo stanja $s \in \mathbb{Z}$ i akcija $a \in \mathbb{Z}$. Izvođenje akcije a u stanju s deterministički vodi do novog stanja $s' = s + a$ uz nagradu $r = s - a$. Na primjer, izvođenje akcije 3 u stanju 1 rezultira novim stanjem $s' = 1 + 3 = 4$ uz nagradu $r = 1 - 3 = -2$.

Provodimo aproksimativno Q-učenje. Prepostavimo da se Q vrijednost aproksimira formulom $Q(s, a) = w_1 f_1(s, a) + w_2 f_2(s, a)$, gdje je:

$$f_1(s, a) = s, \quad f_2(s, a) = -a^2.$$

Inicijalni vektor težina je $w = [1, 2]$. Odredite vrijednost $Q(1, 1)$. Nakon toga dobivamo primjer $(s, a, s', r) = (1, 1, 2, 0)$. Uz faktor umanjenja $\gamma = 0.5$ i faktor učenja $\alpha = 0.5$. ažurirajte težine te odredite novu vrijednost $Q(1, 1)$.

Zadatak 4. (25B) Prepostavimo da želimo provjeriti je li pročelnik u svom uredu ($Y = 1$) ili ne ($Y = 0$) analizom mjerjenja sljedeća tri senzora raspoređena u njegovom uredu:

- senzor pritiska na stolicu koji detektira sjedi li netko na stolici ($X_S = 1$) ili ne ($X_S = 0$)
- senzor pokreta koji uočava kreće li se netko u sobi ($X_P = 1$) ili ne ($X_P = 0$)
- mjerač snage koji pokazuje troši li netko u sobi struju ($X_E = 1$) ili ne ($X_E = 0$)

Svi navedeni senzori otkrivaju samo djelomičnu informaciju o pročelnikovoj prisutnosti. Na primjer, ako je pročelnik u svom uredu, ali ako ne sjedi na stolici, tada senzor pritiska na stolicu ne može pouzdano ukazivati na pročelnikovu prisutnost. Prepostavimo da imamo sljedeće podatke o mjerjenjima senzora i pročelnikovoj prisutnosti:

Dan	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
X_S	0	0	0	0	0	1	0	1	0	1
X_P	0	0	0	0	0	0	0	0	1	1
X_E	1	1	0	0	1	1	1	1	0	0
Y	0	0	0	0	1	1	1	1	1	1

- (a) (10B) Bez upotrebe zagladijanja, procijenite parametre naivnog Bayesovog klasifikatora koji na temelju navedenih podataka odlučuje je li pročelnik u uredu ili ne. Na temelju dobivenog klasifikatora za očitanja senzora $X_S = 0, X_P = 0, X_E = 1$ procijenite je li pročelnik prisutan ili ne.
- (b) (15B) Upotrebom Laplaceovog zagladijanja uz $k = 1$, napravite Bayesov klasifikator kao u (a) zadatku. Hoće li se procjena na temelju novog klasifikatora za očitanja iz (a) dijela zadatka promijeniti?

Zadatak 5. (25B) Zadane su točke $A_1 = (-2, -1), A_2 = (-4, 4), A_3 = (3, 2), A_4 = (1, -2), A_5 = (0, 1), A_6 = (-1, 5), A_7 = (5, 7)$ i $A_8 = (6, 8)$. Pomoću algoritma k-srednjih vrijednosti, koristeći euklidsku udaljenost, grupirajte podatke uz sljedeće uvjete:

- (a) (10B) $k = 2$ i inicijalna središta u točkama $\mu_1 = (3, 3)$ i $\mu_2 = (-3, 2)$.
- (b) (15B) $k = 3$ i inicijalna središta u točkama $\mu_1 = (4, 4), \mu_2 = (-3, 6)$ i $\mu_3 = (-1, -1)$.